

Den Fragebogen bitte ausgefüllt zurücksenden an:



HYDAC SYSTEMS & SERVICES GmbH

**KineSys Antriebssysteme**

kinesys@hydac.com

Kunde: \_\_\_\_\_

Datum: \_\_\_\_\_

Projekt: \_\_\_\_\_

Bedarf: \_\_\_\_\_ Stück/Jahr

## 1. Anwendungsfall

Positionierung  
  Masse bewegen  
  Kraftregelung  
  Presse  
  \_\_\_\_\_

Beschreibung der Anwendung:

---



---

## 2. Leistungsdaten

Einschaltdauer / Betriebsart:  
  Dauerbetrieb S1  
  Aussetzbetrieb S3 – 5%  
 Kurzzeitbetrieb S2 – 10 min  
  \_\_\_\_\_

Gewünschte Lebensdauer: \_\_\_\_\_ Zyklen

Querkraft am Zylinder:  
  nein  
  ja

(Hinweis: Querkräfte sind zu vermeiden. Falls vorhanden, bitte Rücksprache mit HYDAC KineSys)

Verfahrweg	Geschwindigkeit	Verstellkraft
mm	mm/s	kN
mm	mm/s	kN
mm	mm/s	kN
mm	mm/s	kN
mm	mm/s	kN

## 3. Diagramm



Geschwindigkeit [mm/s] /  Hub [mm]

#### 4. Motor / Umrichter

- Spannung:  400 V / 50 Hz     230 V / 50 Hz     24 VDC     \_\_\_\_\_
- Haltefunktion:  Haltebremse     Selbsthemmung (wenn möglich)     keine Haltefunktion notwendig
- Umrichter:  ja     nein
- Kommunikation:  nein     ProfiBus     ProfiNet     CAN  
 EtherCAT     Digital/Analog     Sonstige: \_\_\_\_\_
- Inbetriebnahme:  keine     Fernsupport     IBN vor Ort

#### 5. Sensorik

- Endschalter (Standard = 2 Stück für „Ausgefahren“ und „Eingefahren“)     weitere \_\_\_\_\_ Stück
- Positioniergenauigkeit: \_\_\_\_\_ mm (<0,1 mm Rücksprache HYDAC KineSys)
- Kräftemessung: Auflösung \_\_\_\_\_
- Sonstige: \_\_\_\_\_

#### 6. Umgebung

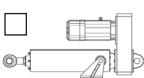
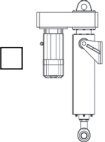
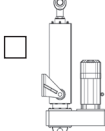
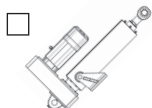
- Schutzart:  Standard: IP54     IP \_\_\_\_\_
- Umgebungstemperatur:  Standard: 0°C – 40°C     \_\_\_\_\_
- Aufstellort:  Innen     Außen     Marine \_\_\_\_\_  
 ATEX \_\_\_\_\_     Weitere / Sonstige: \_\_\_\_\_

#### 7. Befestigung

- Festlager:  Auge     Konsole     Drehlagerbolzen     \_\_\_\_\_
- Schubrohr:  Gelenkauge     Gewinde     \_\_\_\_\_

#### 8. Bauart

- Gewünschte Bauform:  I-Bauform     L-Bauform     U-Bauform
- Bauraumgrenzen: \_\_\_\_\_ x \_\_\_\_\_ x \_\_\_\_\_ (Länge x Breite x Höhe in mm)

- Einbaulage:         Winkel: \_\_\_\_\_°

#### 9. Sonstiges

---

---

---

---